

## Fan platformasi

Fanning to'liq nomi: AVTOMATLASHTIRISHNING MEXATRON TIZIMLARI

Fan kodi: AMT3506	Fanga ajratilgan kreditlar (ECTS): 4	davomiyligi: 1 semestr
-------------------	--------------------------------------	------------------------

Kafedra: Informatika, avtomatlashtirish va boshqaruv

Fan qaysi yo'naliш talabalari uchun: 60711400 – Texnologik jarayonlar va ishlab chiqarishni avtomatlashtirish va boshqarish (kimyo va oziq-ovqat sanoati)

Fan ma'ruza o'qituvchisi: To'raqulov Zafar Safarovich

Fanga ajratilgan umumiy soatlari: 120	Email: webdastur@gmail.com
---------------------------------------	----------------------------

Fan seminar mashg'ulotlari o'qituvchisi(lari): To'raqulov Zafar Safarovich

Prerekvizitlar: Aniq va tabiiy fanlar, axborot texnologiyalari

**Fanning qisqacha bayoni:** “Avtomatlashtirishning mexatron tizimlari” fani majburiy fan blokiga kiritilgan kurs hisoblanib, 3-kursda o'qitilishi maqsadga muvofiq. Fanda sanoatda qo'llaniladigan mexatronik tizimlar, ularning tarkibi, texnik va dasturiy ta'minotlari, mexatronik modullarning turlari hamda sinflanishi bo'yicha umumiy ma'lumotlar keltirilgan.

**Fanning maqsadi:** Talabalarga mexatronik tizimlar va ularning tarkibi, mexatronika va robototexnikada qo'llaniladigan axborot tizimlari va ularning sinflanishi, mexatron modullarning va robotlarning axborot uzatish-o'zgartirish qurilmalari, mexatronik harakat modullari va ijro mexanizmlari strukturasi haqida bilim berishdan iborat.

### **Fan yakunida talabalar quyidagi malaka va ko'nikmalarga ega bo'lishadi:**

Ushbu fanni o'rganish mobaynida talabalar mexatronika tushunchasi, maqsad va vazifalari haqida tasavvur va tushunchalarga hamda mexatronik tizimlarining qo'llanilish sohalarini aniqlay olish, mexatronik tizimlarida qo'llaniladigan datchiklarni mos avtomatlashtirish tizimi uchun tanlay olish ko'nikmalarga ega bo'ladilar.

### **Ma'ruza mashg'ulotlari**

Ma'ruza mashg'ulotlari katta sig'imli, multimedia qurilmalari bilan jihozlangan o'quv auditoriyalarida olib boriladi.

### **Amaliy mashg'ulotlar**

Amaliy mashg'ulotlar multimedia qurilmalari bilan jihozlangan auditoriyada har bir akademik guruhga alohida o'tiladi. Mashg'ulotlar faol va interfaol usullar yordamida o'tiladi, “Keys-stadi”, “BBB”, “Aqliy hujum” texnologiyasi ishlataladi. Ko'rgazmali materiallar va axborotlar multimedia qurilmalari yordamida uzatiladi.

### **Laboratoriya mashg'ulotlar**

Laboratoriya mashg'ulotlari multimedia qurilmalari va laboratoriya jizohlari bilan jihozlangan auditoriyada har bir akademik guruhga alohida o'tiladi. Ko'rgazmali materiallar va axborotlar multimedia qurilmalari yordamida uzatiladi.

### **Mustaqil ta'lim**

Mustaqil o'zlashtiriladigan mavzular bo'yicha talabalar tomonidan taqdimotlar, guruh bilan ishlanmalar, mustaqil ishlar tayyorlanadi.

№	Fan mavzulari	Ma'ruza soatlari hajmi	Amaliy mashg'ulot soatlari hajmi	Laboratoriya mashg'u1 ot	Mustaqil ta'lim soatlari
1	Mexatronikaga kirish. Mexatronika tushunchasi. Avtomatlashtirishning mexatronik tizimlari fanining maqsad va vazifalari.				
1.1.	Mexatronik tizimlarni matematik modellashtirish				
1.2.	V-REP (CoppeliaSim) robot simulyatori dasturi bilan tanishish				

2	Avtomatlashtirilgan texnologik majmualarda mexatronik tizimlarni qo'llash.				
2.1.	Mexatronik tizimlarining 3D modellari bilan tanishish				
3	Mexatron modullar va robotlarning axborot tizimlari uchun dasturiy ta'minotlar.				
4	Mexatron modullarning va robotlarning axborot uzatish-o'zgartirish qurilmalari.				
4.1.	Mexatronik tizimlarning siklogrammasini tuzish.				
4.2.	CoppeliaSim muhitida robot harakati o'qlari bo'ylab modelni yig'ish				
5	Texnik ko'rish tizimlari.				
6	Mexatronik tizimlarda qo'llaniladigan datchiklar				
6.1.	Mexatronik tizimlarning kinematik sxemasini tuzish				
7	Enkoderlar va intellektual datchiklar.				
7.1.	CoppeliaSim muhitida dinamik modellashtirish				
8	Mexatronika elektryuritmalari.				
8.1.	Mexatronik tizimlarning struktura sxemasini tuzish				
9	Harakat o'zgartirgichlari.				
10	Intellektual mexatronika modullari.				
10.1.	Mexatronik tizimlarni avtomatlashtirishning elektr va pnevmatik sxemalarini tuzish				
10.2.	Sanoat manipulyatorlaridagi mechanik modulni modellashtirish.				
11	Harakat kontrollerlari.				
12	Mexatronik tizimlarni boshqarish vazifalari va iyerarxiyası.				
<b>Jami</b>		24	24		72

### **Adabiyotlar**

1. Cetinkunt S. Mechatronics with experiments. 2nd edition. Wiley, 2015, 902 p.
2. David G. Alciatore, Michael B. Histand. Introduction to Mechatronics and Measurement Systems // Department of Mechanical Engineering. Colorado State University. Copyright © 2012 by The McGraw-Hill Companies, Inc. All rights reserved. Previous editions.-573 p.
3. Бжихатлов. Моделирование робототехнических систем в программе V-REP. Учебно-методическое пособие. УНИВЕРСИТЕТ ИТМО. 2018, 62 ст.
4. Clarence W. de Silva. Mechatronics: An integrated approach. CRC Press, Taylor & Francis Group, 2005, 1328 p.

### **Qo'shimcha adabiyotlar**

5. Otaqulov O.X., Ma'murov E.T., Husanov Y.Y. Mexatronika asoslari. O'quv qo'llanma, Farg'ona.: 2020, 147 b.
6. Хомченко, В. Г. Мехатронные и робототехнические системы: учеб. пособие / В. Г. Хомченко, В. Ю. Соломин. – Омск: Изд-во ОмГТУ, 2008. – 160 с.
7. Таугер В. М. Конструирование мехатронных модулей: учеб. пособие. — Екатеринбург : УрГУПС, 2009. — 336 с

### **Internet saytlari**

1. <http://mex.tict.uz>
2. <https://udemy.com>
3. <https://coursera.org>

**Kontakt soatlari\*:** mustaqil ta'lif topshiriqlarini bajarish, ularni taqdim etish, zarur ma'lumotlar va turli materiallar bo'yicha savollarga quyidagi grafik asosida o'qituvchiga murijaat qilishingiz mumkin:

<b>No</b>	<b>Kun</b>	<b>Vaqt</b>	<b>Xona</b>
1.	Seshanba	10 <sup>00</sup> – 12 <sup>00</sup>	AN 2/303
2.	Payshanba	10 <sup>00</sup> – 12 <sup>00</sup>	AN 2/303